

Pulsador receptor 2 canales ESTÁNDAR

Advertencias:

- No cruzar conexiones en el interior del circuito, puesto que podemos provocar un cortocircuito.
- Permite conectar varios mandos a la vez.
- Observe el esquema de montaje.
- La explicación detallada de como configurar los mandos, puede variar en otros elementos receptores, es decir, puede ser que se configuren de manera distinta.
- El pulsador no tiene toma de tierra, con lo que se deberá conectar a la del hogar, o de algún enchufe o receptor que la posea.

Características técnicas.

Tensión de entrada: 230V.

Frecuencia: 50Hz.

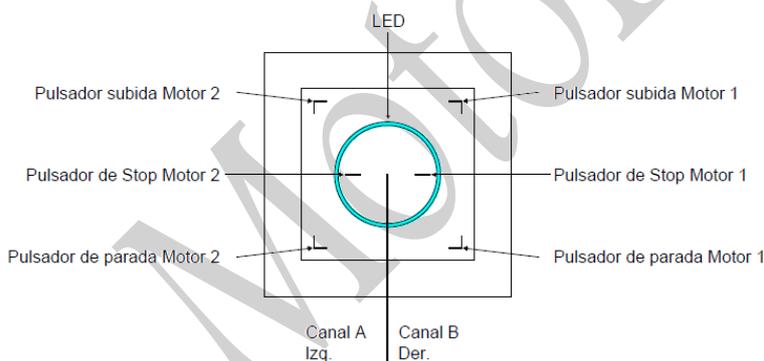
Frecuencia a la que trabaja: 433.92MHz.

Nota: También puede trabajar a 120V con 60Hz.

Nota: Tener en cuenta que contra más obstáculos haya entre el emisor y la persiana, menos rango tendrá, es decir, si tenemos alguna pared o elemento que pueda bloquear la señal, la distancia que esta puede recorrer, será reducida.

Funcionamiento:

Para poder conocer el funcionamiento del pulsador, primero



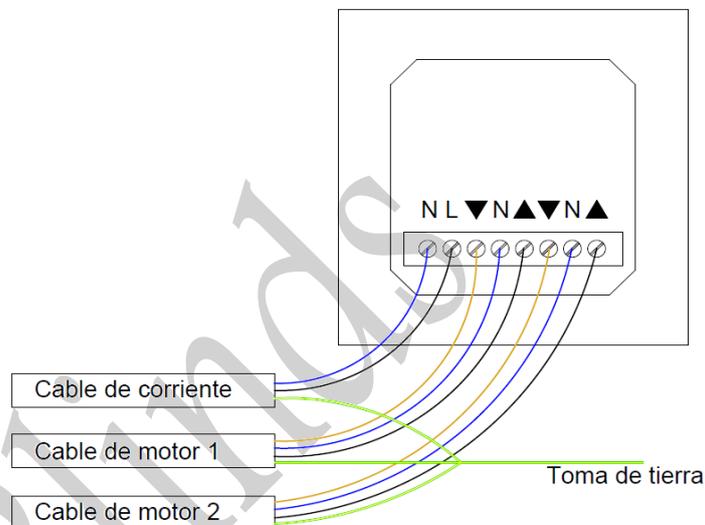
debe conocer sus componentes:

El pulsador posee controles para ambos motores, pudiendo así, controlarlos a la vez, o bien, solo uno cada vez.

Para poder realizar todos estos movimientos, debe realizar primero la programación.

Esquema de conexión.

Tenga en cuenta que antes de realizar el conexionado, deberá introducirlo por los agujeros que posee la goma de la tapa del receptor.



Tenga en cuenta lo siguiente:

- Los cables que van a L (los de fase del hogar) pueden ser, negros, grises o bien marrones.
- Los cables de subida y bajada y el motor, da lo mismo el que pongamos en subida o en bajada, únicamente invertirá el giro del motor.
- Los cables de tierra, puesto que el pulsador no tiene toma de tierra, deberemos conectarlos a la toma de tierra del hogar (se puede conectar en algún cajetín interior del hogar o incluso en el interior de algún enchufe).

N= Neutro -> Azul (de corriente).

L= Fase -> Negro/gris/marrón.

▽= Bajada del motor 1 -> Marrón/Negro según su posición.

N= Neutro -> Azul (de motor 1).

Δ= Subida del motor 1 -> Negro/Marrón según su posición.

▽= Bajada del motor 2 -> Marrón/Negro según su posición.

N= Neutro -> Azul (de motor 2).

Δ= Subida del motor 2 -> Negro/Marrón según su posición.

Proceso de conexión de emisores.

Para poder controlar los distintos emisores que deseamos usar, es necesario que siga un proceso de configuración.

Configurar y añadir emisor (Mando):

- Conecte la corriente.
- Pulse el botón de subida y de bajada del canal A, simultáneamente durante 2 segundos.
- El LED del canal A parpadeará, una vez lo haga, pulse el botón STOP del canal A una vez.
- Una vez pulsado, el LED del canal A brillará constantemente. Una vez ocurra esto, pulse el botón de subida del mando.
- Cuando haya realizado esto, el LED parpadeará y luego se apagará. Cuando esto suceda, tendrá el canal A programado. (Realice el mismo proceso para el canal B).

Nota: Es posible que al realizar esta maniobra, encontremos que, el pulsador funciona correctamente, pero el mando funciona invertido.

Cancelar un canal de emisión:

Para cancelar uno de los canales de algún emisor (es decir, para cancelar el control de un motor) usted deberá realizar los siguientes pasos:

- Conecte la corriente.
- Pulse el botón de subida y de bajada del canal A durante 2 segundos (ver imagen del proceso del proceso anterior).
- El LED del canal A empezará a parpadear, cuando esto ocurra, debe pulsar el botón de Stop del mismo canal.
- En este momento el LED se quedará encendido. Debe pulsar el botón de bajada del mando, y cuando el LED se apague, significará que ha sido eliminado un receptor del canal A.

Intercambiar entre modos de uso:

Este receptor puede trabajar de dos formas:

- Pulsando el botón una vez, la persiana llega hasta el final de carrera.
- Mantener pulsado el botón para hacer que se mueva la persiana.

Para poder alternar entre los modos de trabajo, debe hacer lo siguiente:

- Conecte la corriente.
- Pulse el botón de subida y el Stop del canal A simultáneamente durante 6 segundos.

- Una vez transcurridos los 6 segundos, el LED parpadeará un rato y luego se parará automáticamente. Esto querrá decir que usted ha cambiado su modo de funcionamiento.

Borrar todos los canales emisores:

Para borrar todos los datos de todos los canales, debe hacer lo siguiente:

- Conecte la corriente.
- Pulse el botón de bajada y de Stop del canal A durante 6 segundos.
- Realizado esto, el LED del pulsador parpadeará, y automáticamente se parará.
- Una vez apagado el LED, borrará todos los canales receptores del canal A.

Configuración del final de carrera superior:

Para configurar el final de carrera superior, debe realizar los siguientes pasos:

- Conecte la corriente.
- Pulse el botón de subida del mando.
- Cuando la persiana se detenga, regule el final de carrera, tal y como se muestra en el manual del motor.
- Una vez llegue el final de carrera al punto deseado, debe pulsar el botón de Stop del mando.
- El final de carrera superior está configurado correctamente.

Nota: Si el motor no funciona, no gire más el regulador del final de carrera, y lea las posibles soluciones adjuntadas en el manual del motor, tenga en cuenta también, que es posible que esté accionando el final de carrera en sentido contrario.

Configurar el final de carrera inferior:

Para configurar el final de carrera inferior, debe realizar los siguientes pasos:

- Conecte la corriente.
- Pulse el botón de bajada del mando.
- Cuando la persiana se detenga, regular el final de carrera, tal y como se muestra en el manual del motor.
- Una vez llegue el final de carrera al punto deseado, debe pulsar el botón de Stop del mando.
- El final de carrera inferior está configurado correctamente.